

Join the robotic revolution
with the easiest to use
autonomous navigation.

NAVIGAZIONE AUTONOMA EASY & REAL!

MOLIRIS KIT è in grado
di localizzarsi sulla mappa
rilevata e pilotare un veicolo
in completa autonomia

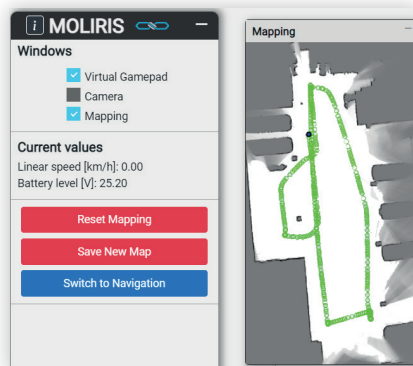


www.infosolution.it



PERCEZIONE E NAVIGAZIONE

Il KIT installato su un robot mobile percepisce l'ambiente circostante consentendo la realizzazione della mappa della zona, la localizzazione del robot sulla mappa, l'evitamento ostacoli, la tele guida ed anche la guida autonoma.



MAPPING LASER

Rilevazione della mappa tramite laser multipiano di bordo



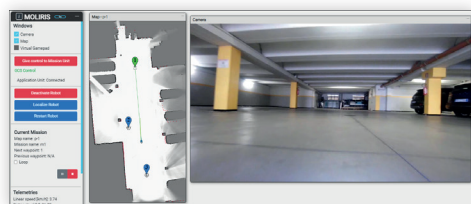
TELEGUIDA

Teleguida assistita o selezione della destinazione da raggiungere



EVITAMENTO OSTACOLI

Individuazione ostacoli e ripianificazione della traiettoria

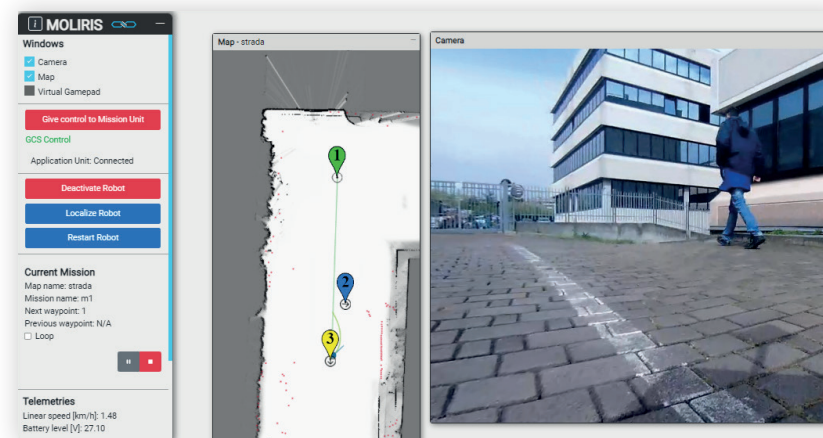


MISSIONI

Il robot raggiungerà autonomamente una serie di tappe dette "waypoint" pre selezionate sulla mappa, attivando sensori ed attuatori installati a bordo.

SISTEMA DI CONTROLLO

Il sistema si controlla tramite un'interfaccia grafica utilizzando un comune browser per PC o tablet in connessione wireless. Attraverso l'interfaccia grafica è possibile visualizzare il video della camera di bordo e le telemetrie del robot, creare e gestire le mappe, programmare e gestire le missioni ma anche guidare e controllare il robot tramite tastiera o joystick.



SCHEDA APPLICAZIONE

Il KIT comprende una scheda "di applicazione" open predisposta per l'eventuale sviluppo di ulteriore software per la gestione di specifiche applicazioni.

VEICOLI COMPATIBILI

TRACKED PRO
peso: 180 Kg
carico utile: 120KG
IP: 67

TRACKED BASE
peso: 135 Kg
carico utile: 80KG
IP: 54

SCOUT
peso: 62 Kg
carico utile: 50KG
IP: 22, 44, 64

TRACKED MINI
peso: 55 Kg
carico utile: 25KG
IP: 67

SCOUT MINI
peso: 23 Kg
carico utile: 20KG
IP: 22

